

BETA-SPLAJNOVÉ KRIVKY
G²-SPLAJN

Autor: Brian **BARSKY**: Computer Graphics and Geometric Modeling Using Beta-splines (1988)

Nech je zadaná postupnosť riadiacich $\mathbf{V}_0, \dots, \mathbf{V}_n$ bodov v priestore $E (E^2, E^3)$.

β -splajnová krivka je po častiach polynomická krivka 3^o vytvorená zo segmentov :

$${}^i \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t) = \sum_{j=0}^3 Q_j(\beta_1, \beta_2, t) \mathbf{V}_{i+j}, \quad t \in \langle 0, 1 \rangle,$$

kde zmiešavacie funkcie $Q_j(\beta_1, \beta_2, t)$, $j = 0, 1, 2, 3$ sú určené tak, aby v spoji dvoch segmentov bola splnená geometrická spojitosť 2.rádu.

Označme dva susedné segmenty:

$${}^i \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t) = \sum_{j=0}^3 Q_j(\beta_1, \beta_2, t) \mathbf{V}_{i+j} \quad \text{a} \quad {}^{i+1} \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t) = \sum_{j=0}^3 Q_j(\beta_1, \beta_2, t) \mathbf{V}_{i+j+1}.$$

Každá zmiešavacia funkcia $Q_j(\beta_1, \beta_2, t)$, $j = 0, 1, 2, 3$ je funkciou β_1 , β_2 a parametra t :

$$Q_j(\beta_1, \beta_2, t) = c_{0j}(\beta_1, \beta_2) + c_{1j}(\beta_1, \beta_2)t + c_{2j}(\beta_1, \beta_2)t^2 + c_{3j}(\beta_1, \beta_2)t^3, \quad t \in \langle 0, 1 \rangle, \quad j = 0, 1, 2, 3,$$

a koeficienty $c_{gj}(\beta_1, \beta_2)$, $g = 0, 1, 2, 3$, $j = 0, 1, 2, 3$, určíme z podmienok geometrickej spojitosti:

- polohová spojitosť **G⁰-spojitosť**:

$${}^{i+1} \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 0) = {}^i \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 1)$$

$$\sum_{j=0}^3 Q_j(\beta_1, \beta_2, 0) \mathbf{V}_{i+j+1} = \sum_{j=0}^3 Q_j(\beta_1, \beta_2, 1) \mathbf{V}_{i+j}$$

- dotyčnicová spojitosť **G¹-spojitosť**:

$${}^{i+1} \mathbf{q}'(\beta_1, \beta_2, 0) = \beta_1 {}^i \mathbf{q}'(\beta_1, \beta_2, 1), \quad \beta_1 > 0$$

$$\sum_{j=0}^3 Q_j'(\beta_1, \beta_2, 0) \mathbf{V}_{i+j+1} = \beta_1 \sum_{j=0}^3 Q_j'(\beta_1, \beta_2, 1) \mathbf{V}_{i+j}, \quad \beta_1 > 0$$

- krivosťová spojitosť **G²-spojitosť**:

$${}^{i+1} \mathbf{q}''(\beta_1, \beta_2, 0) = \beta_1^2 {}^i \mathbf{q}''(\beta_1, \beta_2, 1) + \beta_2 {}^i \mathbf{q}'(\beta_1, \beta_2, 1)$$

$$\sum_{j=0}^3 Q_j''(\beta_1, \beta_2, 0) \mathbf{V}_{i+j+1} = \beta_1^2 \sum_{j=0}^3 Q_j''(\beta_1, \beta_2, 1) \mathbf{V}_{i+j} + \beta_2 \sum_{j=0}^3 Q_j'(\beta_1, \beta_2, 1) \mathbf{V}_{i+j}.$$

Tieto tri podmienky zabezpečia 15 rovníc a doplnením požiadavky:

- rozklad jednotky:

$$\sum_{j=0}^3 Q_j(\beta_1, \beta_2, t) = 1$$

získame 16 rovníc pre 16 neznámych $c_{gj}(\beta_1, \beta_2)$, $g = 0, 1, 2, 3$, $j = 0, 1, 2, 3$. Riešením sústavy rovníc sú koeficienty $c_{gj}(\beta_1, \beta_2)$, $g = 0, 1, 2, 3$, $j = 0, 1, 2, 3$ a funkcie $Q_j(\beta_1, \beta_2, t)$, $j = 0, 1, 2, 3$ môžeme zapísať:

$$Q_0(\beta_1, \beta_2, t) = \frac{1}{\delta} (2\beta_1^3 - 6\beta_1^3 t + 6\beta_1^3 t^2 - 2\beta_1^3 t^3)$$

$$Q_1(\beta_1, \beta_2, t) = \frac{1}{\delta} \left[(4\beta_1^2 + 4\beta_1 + \beta_2) + (6\beta_1^3 - 6\beta_1)t - 3(2\beta_1^3 + 2\beta_1^2 + \beta_2)t^2 + 2(\beta_1^3 + \beta_1^2 + \beta_1 + \beta_2)t^3 \right]$$

$$Q_2(\beta_1, \beta_2, t) = \frac{1}{\delta} \left[2 + 6\beta_1 t + 3(2\beta_1^2 + \beta_2)t^2 - 2(\beta_1^2 + \beta_1 + \beta_2 + 1)t^3 \right]$$

$$Q_3(\beta_1, \beta_2, t) = \frac{1}{\delta} 2t^3, \text{ kde } \delta = 2\beta_1^3 + 4\beta_1^2 + 4\beta_1 + \beta_2 + 2 \neq 0$$

Teda i -ty segment je opísaný pomocou zmiešavacích funkcií $Q_j(\beta_1, \beta_2, t)$, $j = 0, 1, 2, 3$ a radiacích bodov $\mathbf{V}_i \mathbf{V}_{i+1} \mathbf{V}_{i+2} \mathbf{V}_{i+3}$:

$${}^i \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t) = Q_0(\beta_1, \beta_2, t)\mathbf{V}_i + Q_1(\beta_1, \beta_2, t)\mathbf{V}_{i+1} + Q_2(\beta_1, \beta_2, t)\mathbf{V}_{i+2} + Q_3(\beta_1, \beta_2, t)\mathbf{V}_{i+3}.$$

K maticovému vyjadreniu β -splajnového segmentu použijeme zápis zmiešavacích funkcií pomocou monomiálnej bázy:

$${}^i \mathbf{q}(t) = \begin{bmatrix} 1 & t & t^2 & t^3 \end{bmatrix} \cdot \frac{1}{\delta} \begin{bmatrix} 2\beta_1^3 & 4\beta_1^2 + 4\beta_1 + \beta_2 & 2 & 0 \\ -6\beta_1^3 & 6\beta_1(\beta_1^2 - 1) & 6\beta_1 & 0 \\ 6\beta_1^3 & -3(2\beta_1^3 + 2\beta_1^2 + \beta_2) & 3(2\beta_1^2 + \beta_2) & 0 \\ -2\beta_1^3 & 2(\beta_1^3 + \beta_1^2 + \beta_1 + \beta_2) & -2(\beta_1^2 + \beta_1 + \beta_2 + 1) & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \mathbf{V}_i \\ \mathbf{V}_{i+1} \\ \mathbf{V}_{i+2} \\ \mathbf{V}_{i+3} \end{bmatrix} =$$

$$= T \cdot M_\beta \cdot G_\beta$$

kde matica M_β je maticou koeficientov β -splajnového segmentu a geometrická matica G_β má vstupnú dátovú štvoricu $\mathbf{V}_i \mathbf{V}_{i+1} \mathbf{V}_{i+2} \mathbf{V}_{i+3}$.

Vlastnosti segmentu β -splajnovej krivky:

• Krajné body segmentu ${}^i \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t) = \sum_{j=0}^3 Q_j(\beta_1, \beta_2, t)\mathbf{V}_{i+j}$:

$$\text{začiatok} : {}^i \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 0) = \frac{1}{\delta} \left[2\beta_1^3 \mathbf{V}_i + (4\beta_1^2 + 4\beta_1 + \beta_2)\mathbf{V}_{i+1} + 2\mathbf{V}_{i+2} \right]$$

$$\text{koniec} : {}^i \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 1) = \frac{1}{\delta} \left[2\beta_1^3 \mathbf{V}_{i+1} + (4\beta_1^2 + 4\beta_1 + \beta_2)\mathbf{V}_{i+2} + 2\mathbf{V}_{i+3} \right]$$

Pre $\beta_1 > 0$, $\beta_2 \geq 0$ sú to vnútorné body trojuholníka $\mathbf{V}_i \mathbf{V}_{i+1} \mathbf{V}_{i+2}$ a $\mathbf{V}_{i+1} \mathbf{V}_{i+2} \mathbf{V}_{i+3}$, umiestnenie závisí na hodnotách parametrov β_1 , β_2 .

• Konvexný obal: každá zo zmiešavacích funkcií $Q_j(\beta_1, \beta_2, t)$, $j = 0, 1, 2, 3$ pre $t \in \langle 0, 1 \rangle$ a $\beta_1 > 0$, $\beta_2 \geq 0$ nadobúda nezáporné hodnoty a zmiešavacie funkcie tvoria rozklad jednotky, teda bod segmentu je konvexnou kombináciou radiacích bodov a segment leží v ich konvexnom obale.

Ukončenie β -splajnovej krivky

Pre radiaci polygón $\mathbf{V}_0, \dots, \mathbf{V}_n$ je β -splajnová krivka vytvorená z $n-2$ segmentov:

$${}^0 \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t), \dots, {}^{n-3} \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t)$$

$$\text{so začiatkom v bode: } {}^0 \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 0) = \frac{1}{\delta} \left[2\beta_1^3 \mathbf{V}_0 + (4\beta_1^2 + 4\beta_1 + \beta_2)\mathbf{V}_1 + 2\mathbf{V}_2 \right]$$

$$\text{a posledným bodom } {}^{n-3} \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 1) = \frac{1}{\delta} \left[2\beta_1^3 \mathbf{V}_{n-2} + (4\beta_1^2 + 4\beta_1 + \beta_2)\mathbf{V}_{n-1} + 2\mathbf{V}_n \right].$$

Iné ukončenie krivky sa získa pomocou násobných alebo fantómových bodov.

Technika násobných bodov:

- **dvojnásobné body:** pridaný segment $^{-1}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t)$ má riadiace body $\mathbf{V}_{-1} = \mathbf{V}_0, \mathbf{V}_0, \mathbf{V}_1, \mathbf{V}_2$ a segment $^{n-2}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t)$ je určený bodmi $\mathbf{V}_{n-2}, \mathbf{V}_{n-1}, \mathbf{V}_n, \mathbf{V}_n = \mathbf{V}_{n+1}$ a β -splajnová krivka začína v bode $^{-1}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 0) = \mathbf{V}_0 + \frac{2}{\delta}(\mathbf{V}_1 - \mathbf{V}_0)$ a končí v bode $^{n-2}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 1) = \mathbf{V}_n + \frac{2\beta_1^3}{\delta}(\mathbf{V}_{n-1} - \mathbf{V}_n)$.
- **trojnásobné body:** pridaný segment $^{-2}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t)$ má riadiace body $\mathbf{V}_{-2} = \mathbf{V}_{-1} = \mathbf{V}_0, \mathbf{V}_1$, a segment $^{n-1}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t)$ je určený bodmi $\mathbf{V}_{n-1}, \mathbf{V}_n = \mathbf{V}_{n+1} = \mathbf{V}_{n+2}$, v tomto prípade β -splajnová krivka začína v bode $^{-2}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 0) = \mathbf{V}_0$ a končí v bode $^{n-1}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 1) = \mathbf{V}_n$.

Technika fantómových bodov: využíva doplnenie riadiaceho bodu \mathbf{V}_{-1} na začiatku a bodu \mathbf{V}_{n+1} na konci postupnosti riadiacich bodov. Výber okrajových podmienok ovplyvní tvar krivky na prvých a posledných segmentoch.

1. **fixovaný (clamped)** na výber krajných bodov
2. **fixovaný (clamped)** špecifikácia vektora 1.derivácie
3. **prirodzený splajn**

Modelovanie β -splajnových kriviek: geometrický význam tvarovacích parametrov (globálne parametre)

β_1 -bias, predpätie

Zo vzťahu $^{i+1}\mathbf{q}'(\beta_1, \beta_2, 0) = \beta_1^i \mathbf{q}'(\beta_1, \beta_2, 1)$ vyplýva, že $\beta_1 = \frac{|\mathbf{q}'(\beta_1, \beta_2, 0)|}{|\mathbf{q}'(\beta_1, \beta_2, 1)|}$ t.j. β_1 je pomer

veľkosti vektorov 1.derivácie susedných segmentov krivky v ich spoji.

- Ak hodnoty $\beta_1 > 1$, tak $(i+1)$ -vý segment krivky sa priťahuje bližšie k spoločnej dotyčnici ako segment i -ty.
- Pre hodnoty $0 < \beta_1 < 1$ je to obrátene.
- Ak $\beta_1 = 1$, tak je odklon od dotyčnice v okolí spoja rovnaký.

β_2 -tension, napätie

Označme spoje krivky \mathbf{S}_i t.j. položíme $^{i+1}\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 0) = \mathbf{S}_i = {}^i\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 1)$

a teda ${}^i\mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, 1) = \frac{1}{\delta} [2\beta_1^3 \mathbf{V}_{i+1} + (4\beta_1^2 + 4\beta_1 + \beta_2) \mathbf{V}_{i+2} + 2\mathbf{V}_{i+3}] = \mathbf{S}_i$.

Predpokladajme, že parameter β_1 je konštanta napr. $\beta_1 = 1$ a definujme nasledovné parametre: $k := \delta - \beta_2 = 2\beta_1^3 + 4\beta_1^2 + 4\beta_1 + 2$ a $\mathbf{K}_i := 2\beta_1^3 \mathbf{V}_{i+1} + (4\beta_1^2 + 4\beta_1) \mathbf{V}_{i+2} + 2\mathbf{V}_{i+3}$.

Potom pre spoj \mathbf{S}_i platí: $\mathbf{S}_i = \frac{1}{k + \beta_2} [\mathbf{K}_i + \beta_2 \mathbf{V}_{i+2}]$.

Určíme vektor \mathbf{V}_{i+2} \mathbf{S}_i t.j. $\mathbf{S}_i - \mathbf{V}_{i+2} = \frac{1}{k + \beta_2} [\mathbf{K}_i + k \mathbf{V}_{i+2}]$.

Z tejto rovnosti vyplývajú nasledovné závery:

- Ak $\beta_2 > 0$, tak $(1/(k + \beta_2)) \rightarrow 0$ a spoj \mathbf{S}_i sa približuje k „svojmu“ riadiacemu vrcholu \mathbf{V}_{i+2}

- Ak $\beta_2 < 0$, tak získame podobný efekt ako pre $\beta_2 > 0$, avšak niektoré zmiešavacie funkcie môžu byť záporné a segment nepadne do konvexného obalu riadiacich bodov a môže mať i sľučku.
- Ak $\beta_2 \rightarrow -k$, tak $(1/|k+\beta_2|) \rightarrow \infty$ a bod \mathbf{S}_i sa odtláča od riadiaceho bodu \mathbf{V}_{i+2} .

Všimnime si, že vektor $\mathbf{S}_i - \mathbf{V}_{i+2}$ „v podstate“ nezávisí na parametri β_2 , okrem menovateľa $k+\beta_2$. To znamená, že vektor $\mathbf{S}_i - \mathbf{V}_{i+2}$ má smer nezávislý od β_2 . Znamená to, že ak modifikujeme β_2 , tak sa mení iba vzdialenosť medzi bodmi ním určeného vektora. Teda úprava hodnoty β_2 v spoji má za následok priťahovanie/odtláčanie tohto spoja od príslušného riadiaceho bodu po spojnicu $\mathbf{V}_{i+2} \mathbf{S}_i$. Teda parameter β_2 obstaráva mechanizmus modelovania napnutia β -splajnu. Väčšia hodnota β_2 určuje priliehavú – napnutú krivku s minimálnym počtom inflexných bodov.

Vyčísl'ovanie β -splajnových kriviek

Pri vyčísl'ovaní β -splajnových segmentov ${}^i \mathbf{q}(\beta_1, \beta_2, t) = \sum_{j=0}^3 Q_j(\beta_1, \beta_2, t) \mathbf{V}_{i+j}$, $t \in \langle 0,1 \rangle$ sa využíva ich prepis na Bezierov kubiky, presnejšie na G^2 -spojité zložené Bezierove kubiky – tzv. The Farin-Boehm construction.

Predpokladajme, že máme daný riadiaci polygón určený β -splajnovými riadiacimi bodmi $\mathbf{V}_0, \dots, \mathbf{V}_n$ a dve skupiny tvarovacích parametrov $\beta\bar{1} = \{\beta_{1_0}, \beta_{1_1}, \dots, \beta_{1_n}\}$ a $\beta\bar{2} = \{\beta_{2_0}, \beta_{2_1}, \dots, \beta_{2_n}\}$. Teda neberieme hodnoty β_1, β_2 globálne, ale lokálne pre každý segment.

Z týchto dvoch skupín parametrov skonštruujeme postupnosť

$$\gamma_i = \frac{2(1 + \beta_{1_i})}{\beta_{2_i} + 2\beta_{1_i}(1 + \beta_{1_i})}$$

pre $i = 0, 1, \dots, n$ a z týchto dát vytvoríme dve skupiny Bezierových riadiacich bodov, ktoré opíšeme graficky aj matematicky:

- na každej strane $\mathbf{V}_i \mathbf{V}_{i+1}$, $i = 0, 1, \dots, n-1$, priradíme dva tzv. vnútorné Bezierove body \mathbf{W}_{i1} , \mathbf{W}_{i2} (pričom \mathbf{W}_{01} , $\mathbf{W}_{n-1,2}$ nebudú nás zaujímať), pre ktoré platí:

$$\text{ratio}(\mathbf{V}_i \mathbf{W}_{i1} \mathbf{V}_{i+1}) = \frac{\mathbf{W}_{i1} - \mathbf{V}_i}{\mathbf{V}_{i+1} - \mathbf{W}_{i1}} = \frac{\gamma_i}{1 + \beta_{1_{i+1}}^2 \gamma_{i+1}} \quad \text{a} \quad \text{ratio}(\mathbf{V}_i \mathbf{W}_{i2} \mathbf{V}_{i+1}) = \frac{\mathbf{W}_{i2} - \mathbf{V}_i}{\mathbf{V}_{i+1} - \mathbf{W}_{i2}} = \frac{1 + \gamma_i}{\beta_{1_{i+1}}^2 \gamma_{i+1}}$$

Teda môžeme ich vyjadriť:

$$\mathbf{W}_{i1} = \frac{(1 + \beta_{1_{i+1}}^2 \gamma_{i+1}) \mathbf{V}_i + \gamma_i \mathbf{V}_{i+1}}{1 + \beta_{1_{i+1}}^2 \gamma_{i+1} + \gamma_i} \quad \text{a} \quad \mathbf{W}_{i2} = \frac{\beta_{1_{i+1}}^2 \gamma_{i+1} \mathbf{V}_i + (1 + \gamma_i) \mathbf{V}_{i+1}}{1 + \beta_{1_{i+1}}^2 \gamma_{i+1} + \gamma_i}, \quad i = 0, 1, \dots, n-1.$$

- na každej strane $\mathbf{W}_{i2} \mathbf{W}_{i+1,1}$, $i = 1, \dots, n-2$, skonštruujeme jeden spojovací Bezierov bod $\mathbf{W}_{i3} = \mathbf{W}_{i+1,0}$ takto:

$$ratio(\mathbf{W}_{i2}, \mathbf{W}_{i3}, \mathbf{W}_{i+1,1}) = \frac{\mathbf{W}_{i3} - \mathbf{W}_{i2}}{\mathbf{W}_{i+1,1} - \mathbf{W}_{i3}} = \frac{1}{\beta_{i+1}} \Leftrightarrow \beta_{i+1}(\mathbf{W}_{i3} - \mathbf{W}_{i2}) = (\mathbf{W}_{i+1,1} - \mathbf{W}_{i3})$$

Z toho vyplýva

$$\mathbf{W}_{i3} = \mathbf{W}_{i+1,0} = \frac{1}{1 + \beta_{i+1}}(\mathbf{W}_{i+1,1} + \beta_{i+1} \mathbf{W}_{i2}), \quad i = 1, \dots, n-2.$$

Spojovacie Bezierove body $\mathbf{W}_{i3} = \mathbf{W}_{i+1,0}$ spolu s vnútornými bodmi $\mathbf{W}_{i1}, \mathbf{W}_{i2}$ určia $n-2$ Bezierových kriviek $\mathbf{b}(t)$ určených dátovými štvoricami $[\mathbf{W}_{i0}, \mathbf{W}_{i1}, \mathbf{W}_{i2}, \mathbf{W}_{i3}]$, $i = 0, 1, \dots, n-2$, ktoré sú navzájom pospájané spojovacími riadiacimi bodmi $\mathbf{W}_{i0}, \mathbf{W}_{i3}$ do C^0 spojitej splajnovej krivky. Ale vieme dokázať, že splajnová krivka je G^2 -spojitá a jej segmenty – Bezierove kubiky s riadiacimi bodmi $[\mathbf{W}_{i0}, \mathbf{W}_{i1}, \mathbf{W}_{i2}, \mathbf{W}_{i3}]$ vyčíslime Casteljau algoritmom.

Parametre β_{1i}, β_{2i} sú priradené spojom krivky (body $\mathbf{W}_{i3} = \mathbf{W}_{i+1,0}$) a lokálne ovplyvňujú tvar krivky v okolí spoja (medzi spoje zaraďujeme aj začiatočný a koncový bod riadiaceho polygónu).

Špeciálny prípad lokálnych β -splajnových kriviek sú globálne β -splajnové krivky. Tie dostaneme ak položíme $\beta_{1i} = \beta_1$ a $\beta_{2i} = \beta_2$, pre všetky $i = 0, 1, \dots, n$, a to sú β -splajnové krivky, ktorých vytvorenie a modelovanie sme už opísali.